

**Univerzitet u Nišu**  
**Fakultet zaštite na radu u Nišu**

**ZADACI ZA PRIPREMU  
PISANOG DELA ISPITA IZ PREDMETA  
KONTROLA BUKE I VIBRACIJA**

Predmetni nastavnici:  
dr Darko Mihajlov, doc.  
dr Momir Praščević, red.prof.

- Nerecenzionirani materijal -

Niš, 2019.

# KONTROLA BUKE

## ZADATAK 1

Nivo zvuka u nekoj prostoriji ima vrednost 80 dB. Unošenjem još jednog zvučnog izvora rezultujuća vrednost nivoa iznosi 86 dB. Odrediti nivo zvuka koji stvara samo novoinstalirani zvučni izvor.

$$L_1 = 80 \text{ dB}, \quad L_R = 86 \text{ dB}, \quad L_2 = ?$$


---

$$L_1 = 10 \log \frac{I_1}{I_0} \Rightarrow I_1 = I_0 10^{L_1/10} = 10^{-4} \text{ W/m}^2$$

$$L_R = 10 \log \frac{I_R}{I_0} \Rightarrow I_R = I_0 10^{L_R/10} = 10^{-3.6} \text{ W/m}^2$$

$$I_R = I_1 + I_2 \Rightarrow I_2 = I_R - I_1 = 2.98 \cdot 10^{-4} \text{ W/m}^2$$

$$L_2 = 10 \log \frac{I_2}{I_0} = 84.7 \text{ dB}$$

## ZADATAK 2

Rezultujući nivo zvuka od 120 dB stvaraju mašine M<sub>1</sub>, M<sub>2</sub> i M<sub>3</sub>. Odrediti nivo buke koju stvara mašina M<sub>3</sub> ako je buka koju zajedničkim radom stvaraju mašine M<sub>1</sub> i M<sub>2</sub> nivoa 110 dB.

$$L_{1+2} = 110 \text{ dB}, \quad L_R = 120 \text{ dB}, \quad L_3 = ?$$


---

$$L_{1+2} = 10 \log \frac{I_1 + I_2}{I_0} \Rightarrow I_1 + I_2 = I_0 10^{L_{1+2}/10} = 0.1 \text{ W/m}^2$$

$$L_R = 10 \log \frac{I_R}{I_0} \Rightarrow I_R = I_0 10^{L_R/10} = 1 \text{ W/m}^2$$

$$I_R = I_1 + I_2 + I_3 \Rightarrow I_3 = I_R - (I_1 + I_2) = 0.9 \text{ W/m}^2$$

$$L_3 = 10 \log \frac{I_3}{I_0} = 119.5 \text{ dB}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 3

Na radnom mestu pored mašine  $M_1$  izmeren je nivo ukupne buke od 95 dB, koju čini opšta buka u radionici, kao i buka mašine  $M_1$ . Isključenjem mašine  $M_1$  nivo buke opadne na vrednost od 88 dB. Izračunati nivo buke koji stvara sama mašina  $M_1$ .

$$L_R = 95 \text{ dB}, \quad L_1 = 88 \text{ dB}, \quad L_2 = ?$$

$$I_2 = I_R - I_1$$

$$L_R = 10 \log \frac{I_R}{I_0} \Rightarrow I_R = I_0 \cdot 10^{L_R/10}$$

$$L_1 = 10 \log \frac{I_1}{I_0} \Rightarrow I_1 = I_0 \cdot 10^{L_1/10}$$

$$I_2 = I_0 (10^{L_R/10} - 10^{L_1/10})$$

$$L_2 = 10 \log \frac{I_2}{I_0} = 10 \log (10^{L_R/10} - 10^{L_1/10}) = 10 \log 10^{L_R/10} \left( 1 - 10^{-\frac{L_R - L_1}{10}} \right)$$

$$L_2 = 10 \log 10^{L_R/10} + 10 \log \left( 1 - 10^{-\frac{L_R - L_1}{10}} \right) = L_R - \Delta L$$

$$\Delta L = -10 \log \left( 1 - 10^{-\frac{L_R - L_1}{10}} \right) = 1 \text{ dB}$$

$$L_2 = L_R - \Delta L = 94 \text{ dB}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 4

Izračunati ekvivalentni nivo buke koji u osmočasovnom periodu stvaraju dve mašine koje rade u ciklusima sa konstantnim nivoom buke. Prva mašina u osmočasovnom periodu ima 400 ciklusa i nivo izloženosti buci za svaki ciklus 90 dB. Druga mašina u istom periodu ima 200 ciklusa i nivo izloženosti buci za svaki ciklus 95 dB.

Ekvivalentni nivo buke koji u osmočasovnom periodu stvara prva mašina može se izračunati kao:

$$\begin{aligned}L_{eq_1} &= L_{AE_1} + 10 \log(N_1) - 10 \log(T), \\L_{eq_1} &= 90 + 10 \log(400) - 10 \log(28800), \\L_{eq_1} &= 90 + 26 - 44.6 = 71.4 \text{ dB},\end{aligned}$$

gde je  $T$  – ukupno vreme za koje se računa ekvivalentni nivo buke.

Ekvivalentni nivo buke koji u osmočasovnom periodu stvara druga mašina može se izračunati kao:

$$\begin{aligned}L_{eq_2} &= L_{AE_2} + 10 \log(N_2) - 10 \log(T), \\L_{eq_2} &= 95 + 10 \log(200) - 10 \log(28800), \\L_{eq_2} &= 95 + 23 - 44.6 = 73.4 \text{ dB}.\end{aligned}$$

Ukupni ekvivalentni nivo buke koji u osmočasovnom periodu stvaraju obe mašine dobija se energetskim sabiranjem pojedinačnih ekvivalentnih nivoa buke za obe mašine:

$$\begin{aligned}L_{eq} &= 10 \log(10^{0.1 \cdot L_{eq_1}} + 10^{0.1 \cdot L_{eq_2}}), \\L_{eq} &= 10 \log(10^{7.14} + 10^{7.34}) = 75.5 \text{ dB}.\end{aligned}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 5

U proizvodnoj hali radi nepoznat broj mašina iste akustičke snage. Unošenjem još tri iste mašine nivo zvuka se poveća za 4 dB. Odrediti prvobitan broj mašina.

$$\underline{\Delta L = 4 \text{ dB}, \quad n = ?}$$

$$I_i = \frac{4P_{ai}}{A}, \quad P_{a_1} = P_{a_2} = \dots = P_{a_n} \Rightarrow I_1 = I_2 = \dots = I_n = I$$
$$I_R = nI,$$
$$I'_R = (n+3)I$$
$$\Delta L = L'_R - L_R = 10 \log \frac{I'_R}{I_0} - 10 \log \frac{I_R}{I_0} = 10 \log \frac{\frac{I'_R}{I_0}}{\frac{I_R}{I_0}} = 10 \log \frac{I'_R}{I_R} = 10 \log \frac{(n+3)I}{nI}$$
$$\frac{(n+3)}{n} = 10^{\Delta L/10} \Rightarrow n = \frac{3}{10^{\Delta L/10} - 1} = 2$$

### ZADATAK 6

Pre oblaganja ukupne površine reverberacione prostorije, čija je apsorpcija  $50 \text{ m}^2$ , izmereno je vreme reverberacije 3 s. Odrediti kolika će promena vremena reverberacije uslediti nakon oblaganja prostorije novim materijalima ukupne apsorpcije  $200 \text{ m}^2$ .

$$\underline{A_1=50 \text{ m}^2, \quad T_1=3 \text{ s}, \quad A_2=200 \text{ m}^2, \quad \Delta T=?}$$

$$T_1 = 0.162 \frac{V}{A_1} \Rightarrow V = \frac{T_1 A_1}{0.162} = 925.9 \text{ m}^3$$
$$T_2 = 0.162 \frac{V}{A_2} = 0.75 \text{ s} \Rightarrow \Delta T = T_1 - T_2 = 2.25 \text{ s}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 7

Izračunati srednju vrednost koeficijenta apsorpcije zidova prostorije dimenzija  $10 \times 5 \times 4$  m, čije je vreme reverberacije 1.6 s.

$$V = 10 \cdot 5 \cdot 4 = 200 \text{ m}^3, T = 1.6 \text{ s}, \bar{\alpha} = ?$$

$$S = 2(10 \cdot 5 + 10 \cdot 4 + 5 \cdot 4) = 220 \text{ m}^2$$

$$T = 0.162 \frac{V}{A}, \quad A = \sum_i S_i \alpha_i = S \bar{\alpha}$$

$$T = 0.162 \frac{V}{S \bar{\alpha}} \Rightarrow \bar{\alpha} = 0.162 \frac{V}{ST} = 0.09$$

### ZADATAK 8

U reverberacionu prostoriju dimenzija  $8 \times 5 \times 3$  m<sup>3</sup> i vremena reverberacije 3.5 s, uneto je  $15 \text{ m}^2$  apsorpcionog materijala nepoznatog koeficijenta apsorpcije. Vreme reverberacije izmereno u novim uslovima ima vrednost 1.25 s. Izračunati koeficijent apsorpcije unetog materijala.

$$V = 8 \cdot 5 \cdot 3 = 120 \text{ m}^3, \quad T_0 = 3.5 \text{ s}, \quad S_1 = 15 \text{ m}^2, \quad T_1 = 1.25 \text{ s}, \quad \bar{\alpha}_1 = ?$$

$$S_0 = 2(8 \cdot 5 + 8 \cdot 3 + 5 \cdot 3) = 158 \text{ m}^2$$

$$T_0 = 0.162 \frac{V}{A_0}, \quad A_0 = S_0 \bar{\alpha}_0 \Rightarrow T_0 = 0.162 \frac{V}{S_0 \bar{\alpha}_0} \Rightarrow \bar{\alpha}_0 = 0.162 \frac{V}{S_0 T_0}$$

$$T_1 = 0.162 \frac{V}{A_1}, \quad A_1 = \sum_i S_i \alpha_i = (S_0 - S_1) \bar{\alpha}_0 + S_1 \bar{\alpha}_1 \Rightarrow$$

$$T_1 = 0.162 \frac{V}{(S_0 - S_1) \bar{\alpha}_0 + S_1 \bar{\alpha}_1} \Rightarrow \bar{\alpha}_1 = 0.7$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 9

Zvučni izvor akustičke snage  $1 \text{ mW}$ , u prostoriji ukupne površine  $200 \text{ m}^2$ , formira nivo zvuka od  $100 \text{ dB}$ . Izračunati srednju vrednost koeficijenta apsorpcije i refleksije u prostoriji.

$$P_a = 10^{-3} \text{ W}, S = 200 \text{ m}^2, L = 100 \text{ dB}, \bar{\alpha} = ?, \bar{r} = ?$$

---

$$L = 10 \log \frac{I}{I_0} \Rightarrow I = I_0 10^{L/10} = 10^{-2} \text{ W/m}^2$$

$$I = \frac{4P_a}{A} \Rightarrow A = \frac{4P_a}{I} = 0.4 \text{ m}^2$$

$$A = \sum_i S_i \alpha_i = S \bar{\alpha} \Rightarrow \bar{\alpha} = \frac{A}{S} = 0.02$$

$$\bar{\alpha} + \bar{r} = 1 \Rightarrow \bar{r} = 1 - \bar{\alpha} = 0.98$$

### ZADATAK 10

Tačkasti zvučni izvor instaliran je u središtu prostorije dimenzija  $5 \times 5 \times 5 \text{ m}^3$ , sa vremenom reverberacije  $2 \text{ s}$ . Odrediti na kom je rastojanju od izvora intenzitet direktnih zvučnih talasa jednak prosečnom intenzitetu reflektovanih zvučnih talasa.

$$V = 5 \times 5 \times 5 = 125 \text{ m}^3, T = 2 \text{ s}, r = ?$$

---

$$S = 2(5 \cdot 5 + 5 \cdot 5 + 5 \cdot 5) = 150 \text{ m}^2$$

$$I_d = \frac{P_a}{4\pi r^2}, I_r = \frac{4P_a}{A}(1 - \bar{\alpha})$$

$$I_d = I_r \Rightarrow \frac{P_a}{4\pi r^2} = \frac{4P_a}{A}(1 - \bar{\alpha}) \Rightarrow r = \sqrt{\frac{A}{16\pi(1 - \bar{\alpha})}} = \sqrt{\frac{S \bar{\alpha}}{16\pi(1 - \bar{\alpha})}}$$

$$T = 0.162 \frac{V}{A} = 0.162 \frac{V}{S \bar{\alpha}} \Rightarrow \bar{\alpha} = 0.162 \frac{V}{ST} = 0.0675$$

$$r = 0.46 \text{ m}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 11

Zvučni izvor akustičke snage 100 mW, sa faktorom usmerenosti 0.2, nalazi se u ugлу prostorije dimenzija  $10 \times 6 \times 4$  m, srednje vrednosti koeficijenta apsorpcije 0.4. Odrediti nivo zvuka na rastojanju 4 m od zvučnog izvora.

$$V = 10 \cdot 6 \cdot 4 = 240 \text{ m}^3, P_a = 0.1 \text{ W}, \gamma = 0.2, \bar{\alpha} = 0.4, r = 4 \text{ m}, L = ?$$


---

$$S = 2(10 \cdot 6 + 10 \cdot 4 + 6 \cdot 4) = 248 \text{ m}^2$$

$$A = \sum_i (S_i \alpha_i) = S \bar{\alpha} = 99.2 \text{ m}^2$$

$$I_d = \frac{P_a}{\Omega_z r^2} \gamma, \quad \Omega_z = \frac{\pi}{2} \text{ srad}, \quad I_r = (1 - \bar{\alpha}) \frac{4P_a}{A}$$

$$I = I_d + I_r = \frac{P_a}{\frac{\pi}{2} r^2} \gamma + (1 - \bar{\alpha}) \frac{4P_a}{A} = P_a \left[ \frac{2\gamma}{\pi r^2} + \frac{4}{A} (1 - \bar{\alpha}) \right] = 3.2 \cdot 10^{-3} \text{ W/m}^2$$

$$L = 10 \log \frac{I}{I_0} = 95.1 \text{ dB}$$

### ZADATAK 12

Na sredini plafona prostorije dimenzija  $10 \times 5 \times 4$  m postavljen je neusmereni zvučni izvor akustičke snage 4 W. Zidovi i plafon prostorije prekriveni su materijalom srednje vrednosti koeficijenta apsorpcije 0.1, a pod gumenim prekrivačem koeficijenta apsorpcije 0.06. Odrediti:

- a) nivo zvuka na rastojanju 2 m od izvora,
- b) vreme reverberacije prostorije.

$$V = 10 \times 5 \times 4 = 200 \text{ m}^3, P_a = 4 \text{ W}, \bar{\alpha}_1 = 0.1, \bar{\alpha}_2 = 0.06, \text{ a) } r = 2 \text{ m}, L = ? \text{ b) } E = ? \text{ c) } T = ?$$


---

a)  $S = 2(10 \cdot 4 + 5 \cdot 4 + 10 \cdot 5) = 220 \text{ m}^2$

$$S_1 = 2(10 \cdot 4 + 5 \cdot 4) + 10 \cdot 5 = 170 \text{ m}^2, S_2 = 10 \cdot 5 = 50 \text{ m}^2$$

$$A = \sum_i S_i \alpha_i = S_1 \bar{\alpha}_1 + S_2 \bar{\alpha}_2 = 88 \text{ m}^2$$

$$\bar{\alpha} = \frac{A}{S} = 0.4 > 0.3 :$$

$$I_d = \frac{P_a}{\Omega_z r_d^2} \gamma, \quad \Omega_z = 2\pi, \quad \gamma = 1, \quad I_r = (1 - \bar{\alpha}) \frac{4P_a}{A}$$

$$I_d = I_r \Rightarrow \frac{P_a}{\Omega_z r_g^2} \gamma = (1 - \bar{\alpha}) \frac{4P_a}{A} \Rightarrow r_g = \sqrt{\frac{A}{8\pi(1 - \bar{\alpha})}} = 2.4 \text{ m}$$

$$I = I_d + I_r = \frac{P_a}{2\pi r_g^2} + (1 - \bar{\alpha}) \frac{4P_a}{A} = P_a \left[ \frac{1}{2\pi r_g^2} + 4 \left( \frac{1}{A} - \frac{\bar{\alpha}}{A} \right) \right] = P_a \left[ \frac{1}{2\pi r_g^2} + 4 \left( \frac{1}{A} - \frac{1}{S} \right) \right]$$

$$I = 0.269 \text{ W/m}^2 \Rightarrow L = 10 \log \frac{I}{I_0} = 114.3 \text{ dB}$$

b)  $T = 0.162 \frac{V}{-S \ln(1 - \bar{\alpha})} = 0.29 \text{ s}$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 13

Zidovi i tavanica prostorije dimenzija  $10 \times 10 \times 5$  m obloženi su materijalom srednje vrednosti koeficijenta apsorpcije 0.1, a pod materijalom srednje vrednosti koeficijenta apsorpcije 0.05. Odrediti:

- koliki nivo zvuka stvara zvučni izvor koji je smešten u ugлу poda i dva zida na rastojanju od 5 m, ako je snaga zvučnog izvora 0.1 W, a faktor usmerenosti 0.2.
- za koliko će se smanjiti nivo zvuka u prostoriji ako materijal srednje vrednosti koeficijenta apsorpcije 0.1 zamenimo novim čija je vrednost 0.5.

$$V = 10 \cdot 10 \cdot 5 = 500 \text{ m}^3, P_a = 0.1 \text{ W}, \gamma = 0.2, \bar{\alpha}_1 = 0.1, \bar{\alpha}_2 = 0.05, \text{ a) } r = 5 \text{ m}, L = ?, \text{ b) } \bar{\alpha}_3 = 0.5, \Delta L = ?$$


---

$$\text{a) } S = 2(10 \cdot 10 + 10 \cdot 5 + 10 \cdot 5) = 400 \text{ m}^2$$

$$S_1 = 2(10 \cdot 5 + 10 \cdot 5) + 10 \cdot 10 = 300 \text{ m}^2, S_2 = 10 \cdot 10 = 100 \text{ m}^2$$

$$A = \sum_i S_i \alpha_i = S_1 \bar{\alpha}_1 + S_2 \bar{\alpha}_2 = 35 \text{ m}^2$$

$$\bar{\alpha} = \frac{A}{S} = 0.0875 < 0.3 \Rightarrow I = \frac{4P_a}{A} = 0.11 \text{ W/m}^2 \Rightarrow L = 100.4 \text{ dB}$$

$$\text{b) } A' = \sum_i S_i \alpha_i = S_1 \bar{\alpha}_3 + S_2 \bar{\alpha}_2 = 185 \text{ m}^2$$

$$\bar{\alpha}' = \frac{A'}{S} = 0.4625 > 0.3 \Rightarrow I' = I_d + I_r = \frac{P_a}{\pi} \gamma + \frac{4P_a}{A} (1 - \bar{\alpha}) = 0.0021 \text{ W/m}^2$$

$$I = \frac{4P_a}{A}, I' = \frac{4P_a}{A'} \Rightarrow \frac{I}{I'} = \frac{4P_a/A}{4P_a/A'} = \frac{A'}{A}$$

$$\Delta L = L - L' = 10 \log \frac{I}{I_0} - 10 \log \frac{I'}{I_0} = 10 \log \frac{I}{I'} = 10 \log \frac{A'}{A} = 7.2 \text{ dB}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 14

U prostoriji čije je vreme reverberacije 6 s postoji prekoračenje dozvoljenog nivoa od 8 dB. Da li će nivo buke biti u dozvoljenim granicama ako vreme reverberacije u prostoriji nakon akustičke obrade opadne na 2 s?

$$T = 6 \text{ s}, \quad \Delta L_d = 8 \text{ dB}, \quad T' = 2 \text{ s}, \quad \Delta L_d' = ?$$


---

$$I = \frac{25P_a T}{V}, \quad I' = \frac{25P_a T'}{V} \Rightarrow \Delta L = L - L' = 10 \log \frac{I}{I_0} - 10 \log \frac{I'}{I_0} = 10 \log \frac{I/I_0}{I'/I_0}$$

$$\Delta L = 10 \log \frac{I}{I'} = 10 \log \frac{25P_a T/V}{25P_a T'/V} = 10 \log \frac{T}{T'} = 4.8 \text{ dB}$$

$$\Delta L_d' = \Delta L_d - \Delta L = 3.2 \text{ dB}$$

$$L = L_d + \Delta L_d, \quad L' = L_d + \Delta L_d' = L_d + 3.2 \text{ dB}$$

### ZADATAK 15

U prostoriji dimenzija  $20 \times 10 \times 10 \text{ m}^3$  instalirano je 50 mašina iste akustičke snage. Vreme reverberacije prostorije je 2 s. Ako se zbog potreba tehnološkog procesa u istoj prostoriji montira još 100 novih mašina iste snage kao i prethodne, odrediti za koliko će se povećati nivo zvuka u prostoriji ako je apsorpcija svake maštine  $0.5 \text{ m}^2$ .

$$V = 20 \cdot 10 \cdot 10 = 2000 \text{ m}^3, \quad T = 2 \text{ s}, \quad n = 50, \quad n' = 100, \quad A_m = 0.5 \text{ m}^2, \quad \Delta L = ?$$


---

$$T = 0.162 \frac{V}{A} \Rightarrow A = 0.162 \frac{V}{T} = 162 \text{ m}^2$$

$$I = \frac{4 \sum_i P_{ai}}{A} = \frac{4 \cdot n P_a}{A} = \frac{200 P_a}{A}, \quad I' = \frac{4 \sum_i P_{ai}}{A'} = \frac{4 \cdot (n + n') P_a}{A + n' A_m} = \frac{600 P_a}{A + n' A_m}$$

$$\Delta L = L' - L = 10 \log \frac{I'}{I_0} - 10 \log \frac{I}{I_0} = 10 \log \frac{I'/I_0}{I/I_0} = 10 \log \frac{I'}{I} = 10 \log \frac{\frac{600 P_a}{A + n' A_m}}{\frac{200 P_a}{A}}$$

$$\Delta L = 10 \log \frac{3A}{A + n' A_m} = 3.6 \text{ dB}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 16

U proizvodnoj hali 50 mašina stvara buku određenog nivoa, pri apsorpciji prazne prostorije  $20 \text{ m}^2$  i prosečnoj apsorpciji svake mašine od  $0.2 \text{ m}^2$ . Izračunati koliko bi još mašina trebalo uneti u halu da bi se nivo zvuka povećao za 3 dB.

$$n=50, A_0 = 20 \text{ m}^2, A = 0.2 \text{ m}^2, \Delta L = 3 \text{ dB}, n' = ?$$

---

$$\Delta L = L_2 - L_1 = 10 \log \frac{I_2}{I_0} - 10 \log \frac{I_1}{I_0} = 10 \log \frac{I_2}{I_1} \Rightarrow \frac{I_2}{I_1} = 10^{\Delta L/10} = 2$$

$$I_1 = \frac{4P_{a1}}{A_1}, P_{a1} = nP_a, A_1 = A_0 + nA \Rightarrow I_1 = \frac{4nP_a}{A_0 + nA}$$

$$I_2 = \frac{4P_{a2}}{A_2}, P_{a2} = (n+n')P_a, A_2 = A_0 + (n+n')A \Rightarrow I_2 = \frac{4(n+n')P_a}{A_0 + (n+n')A}$$

$$I_2 = 2I_1 \Rightarrow \frac{4(n+n')P_a}{A_0 + (n+n')A} = 2 \frac{4nP_a}{A_0 + nA}$$

$$(n+n')(A_0 + nA) = 2n[A_0 + (n+n')A]$$

$$n(A_0 + nA) + n'(A_0 + nA) = 2n(A_0 + nA) + 2nn'A$$

$$n'(A_0 + nA) - 2nn'A = 2n(A_0 + nA) - n(A_0 + nA)$$

$$n'(A_0 - nA) = n(A_0 + nA)$$

$$n' = n \frac{A_0 + nA}{A_0 - nA} = 150 \text{ mašina}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 17

Tavanica i zidovi su u prostoriji dimenzija  $10 \times 5 \times 4$  m obloženi materijalom srednje vrednosti koeficijenta apsorpcije 0.1, a pod materijalom srednjeg koeficijenta apsorpcije 0.05. Ako se iz dekorativnih razloga plafon obloži apsorpcionim pločama srednje vrednosti koeficijenta apsorpcije 0.4, odrediti:

- a) vreme reverberacije pre i posle dekorativne obrade plafona, i
- b) smanjenje nivoa buke u prostoriji.

$$V = 10 \cdot 5 \cdot 4 = 200 \text{ m}^3, \bar{\alpha}_1 = 0.1, \bar{\alpha}_2 = 0.05, \bar{\alpha}_3 = 0.4, \text{ a)} T_1 = ?, T_2 = ?, \text{ b)} \Delta L = ?$$


---

a)  $T_1 = 0.162 \frac{V}{A_1}, A_1 = \sum_i S_i \alpha_i = S_1 \bar{\alpha}_1 + S_2 \bar{\alpha}_2$

$$S_1 = 2(10 \cdot 4 + 5 \cdot 4) + 10 \cdot 5 = 170 \text{ m}^2, \quad S_2 = 10 \cdot 5 = 50 \text{ m}^2$$

$$T_1 = 0.162 \frac{V}{S_1 \bar{\alpha}_1 + S_2 \bar{\alpha}_2} = 1.66 \text{ s}$$

$$T_2 = 0.162 \frac{V}{A_2}, \quad A_2 = \sum_i S_i \alpha_i = S'_1 \bar{\alpha}_1 + S_2 \bar{\alpha}_2 + S_3 \bar{\alpha}_3$$

$$S'_1 = 2(10 \cdot 4 + 5 \cdot 4) = 120 \text{ m}^2, \quad S_3 = 10 \cdot 5 = 50 \text{ m}^2$$

$$T_2 = 0.162 \frac{V}{S'_1 \bar{\alpha}_1 + S_2 \bar{\alpha}_2 + S_3 \bar{\alpha}_3} = 0.94 \text{ s}$$

b)  $I_1 = \frac{25P_a T_1}{V}, \quad I_2 = \frac{25P_a T_2}{V}$

$$\Delta L = L_1 - L_2 = 10 \log \frac{I_1}{I_0} - 10 \log \frac{I_2}{I_0} = 10 \log \frac{I_1}{I_2} = 10 \log \frac{\frac{25P_a T_1}{V}}{\frac{25P_a T_2}{V}} = 10 \log \frac{T_1}{T_2} = 2.5 \text{ dB}$$

### ZADATAK 18

Pregradni zid površine  $30 \text{ m}^2$  napravljen je od materijala različitih izolacionih moći i to: površina od  $4 \text{ m}^2$  ima izolacionu moć 50 dB, površina od  $16 \text{ m}^2$  ima izolacionu moć 40 dB i površina  $10 \text{ m}^2$  ima izolacionu moć 20 dB. Izračunati izolacionu moć pregradnog zida.

$$S = 30 \text{ m}^2, S_1 = 4 \text{ m}^2, R_1 = 50 \text{ dB}, S_2 = 16 \text{ m}^2, R_2 = 40 \text{ dB}, S_3 = 10 \text{ m}^2, R_3 = 20 \text{ dB}, R = ?$$


---

$$R_1 = 10 \log \frac{1}{\tau_1} \Rightarrow \tau_1 = 10^{-R_1/10} = 10^{-5}$$

$$R_2 = 10 \log \frac{1}{\tau_2} \Rightarrow \tau_2 = 10^{-R_2/10} = 10^{-4}$$

$$R_3 = 10 \log \frac{1}{\tau_3} \Rightarrow \tau_3 = 10^{-R_3/10} = 10^{-2}$$

$$\bar{\tau} = \frac{\sum_{i=1}^3 S_i \tau_i}{\sum_{i=1}^3 S_i} = \frac{S_1 \tau_1 + S_2 \tau_2 + S_3 \tau_3}{S} = 3.4 \cdot 10^{-3} \Rightarrow R = 10 \log \frac{1}{\bar{\tau}} = 24.7 \text{ dB}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 19

Predajna prostorija je industrijska hala, a prijemna konstrukcioni biro. Nivo buke u proizvodnoj hali je 90 dB na frekvenciji 1000 Hz. Da li je nivo buke u konstrukcionom birou, dimenzija  $10 \times 6 \times 5$  m, sa srednjom vrednošću koeficijenta apsorpcije 0.4 u dozvoljenim granicama ako je srednja vrednost koeficijenta prenošenja pregradnog zida 0.01? Dozvoljeni nivo u konstrukcionom birou iznosi 45 dB.

$$f = 1000 \text{ Hz}, \quad L_1 = 90 \text{ dB}, \quad L_d = 45 \text{ dB}, \quad V = 10 \times 6 \times 5 = 300 \text{ m}^3, \quad \bar{\alpha}_2 = 0.4, \quad \bar{\tau} = 0.01, \quad \Delta L = ?$$


---

$$S_2 = 2(10 \cdot 6 + 10 \cdot 5 + 6 \cdot 5) = 280 \text{ m}^2, \quad S = 10 \cdot 6 = 60 \text{ m}^2$$

$$A_2 = \sum_i S_i \alpha_i = S_2 \bar{\alpha}_2 = 112 \text{ m}^2$$

$$R = 10 \log \frac{1}{\tau} = 20 \text{ dB}$$

$$D = L_1 - L_2 = R + 10 \log \frac{A_2}{S} \Rightarrow L_2 = L_1 - 10 \log \frac{A_2}{S} - R = 67.3 \text{ dB}$$

$$\Delta L = L_2 - L_d = 22.3 \text{ dB}$$

### ZADATAK 20

U prostoriji dimenzija  $20 \times 10 \times 4$  m, srednje vrednosti koeficijenta apsorpcije 0.2, instaliran je zvučni izvor akustičke snage  $10^{-5}$  W. Odrediti:

- a) nivo zvuka u prostoriji.
- b) nivoe zvuka u obe prostorije ako se prostorija na sredini duže stranice podeli pregradnim zidom izolacione moći 50 dB.

$$V = 20 \times 10 \times 4 = 800 \text{ m}^3, \quad \bar{\alpha} = 0.2, \quad P_a = 10^{-5} \text{ W}, \quad \text{a)} \quad L = ?, \quad \text{b)} \quad R = 50 \text{ dB}, \quad L_1 = ?, \quad L_2 = ?$$


---

$$\text{a)} \quad S = 2(20 \cdot 10 + 20 \cdot 4 + 10 \cdot 4) = 640 \text{ m}^2, \quad A = \sum_i S_i a_i = S \bar{a} = 128 \text{ m}^2$$

$$I = \frac{4P_a}{A} = 3.1 \cdot 10^{-7} \text{ W/m}^2 \Rightarrow L = 10 \log \frac{I}{I_0} = 54.9 \text{ dB}$$

$$\text{b)} \quad S_1 = S_2 = 2(10 \cdot 10 + 10 \cdot 4 + 10 \cdot 4) = 360 \text{ m}^2, \quad S_p = 10 \cdot 4 = 40 \text{ m}^2$$

$$A_1 = A_2 = \sum_i S_i a_i = S \bar{a} = 72 \text{ m}^2$$

$$I_1 = \frac{4P_a}{A_1} = 5.5 \cdot 10^{-7} \text{ W/m}^2 \Rightarrow L_1 = 10 \log \frac{I_1}{I_0} = 57.4 \text{ dB}$$

$$D = L_1 - L_2 = R + 10 \log \frac{A_2}{S_p} \Rightarrow L_2 = L_1 - 10 \log \frac{A_2}{S_p} - R = 4.8 \text{ dB}$$

# KONTROLA VIBRACIJA

## ZADATAK 1

Telo mase  $0.1 \text{ kg}$ , obešeno o spiralnu oprugu, izvedeno je iz ravnotežnog položaja za  $8 \text{ cm}$  i ostavljen da osciluje sa stalnom frekvencijom od  $4 \text{ Hz}$ . Ako se kretanje tela tretira kao prosta harmonijska oscilacija, odrediti:

- posle kog vremena nakon prolaska kroz ravnotežni položaj telo ima elongaciju od  $4 \text{ cm}$ ;
- ubrzanje i kinetičku energiju tela na rastojanju  $4 \text{ cm}$  od ravnotežnog položaja.

$$m = 0.1 \text{ kg}, \quad A_z = 8 \text{ cm}, \quad f_n = 4 \text{ Hz}, \quad z_0 = 4 \text{ cm}; \quad a(t), E_k = ? \quad t = ?$$

$$\begin{aligned} ma &= \sum F \Rightarrow m\ddot{z} = -F_c; \quad m\ddot{z} + cz = 0 / : m \\ \ddot{z} + \frac{c}{m}z &= 0; \quad \omega_n = \sqrt{\frac{c}{m}}, \quad T = \frac{2\pi}{\omega_n} = 2\pi\sqrt{\frac{m}{c}} \end{aligned}$$

Jednačina kretanja mase  $m$ , obešene o oprugu krutosti  $c$ , ima oblik:

$$\ddot{z} + \omega_n^2 z = 0$$

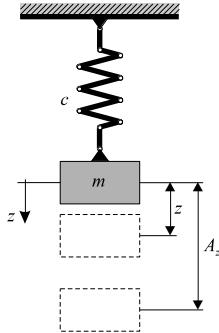
Rešenje homogene diferencijalne jednačine ima oblik:

$$z(t) = C_1 \cos \omega_n t + C_2 \sin \omega_n t,$$

gde su  $C_1$  i  $C_2$  integracione konstante koje zavise od početnih i graničnih uslova oscilovanja.

U početnom trenutku kretanja ( $t = 0$ ), telo je imalo pomeraj  $z(t=0) = A_z = 8 \text{ cm}$  i brzinu  $v(t=0) = 0$ :

$$\begin{aligned} 8 &= C_1 \underbrace{\cos \omega_n \cdot 0}_1 + C_2 \underbrace{\sin \omega_n \cdot 0}_0 \Rightarrow C_1 = A_z = 8 \text{ cm} \\ v(t) &= \dot{z}(t) = \frac{dz(t)}{dt} = -\omega C_1 \sin \omega_n t + \omega C_2 \cos \omega_n t \\ 0 &= -\omega_n \underbrace{8 \sin \omega_n \cdot 0}_0 + \omega_n C_2 \underbrace{\cos \omega_n \cdot 0}_1 \Rightarrow C_2 = 0 \end{aligned}$$



Nakon određivanja konstanti  $C_1$  i  $C_2$  moguće je napisati zakon kretanja mase:  $\underline{z(t) = A_z \cos \omega_n t}$

$$\begin{aligned} v(t) &= \dot{z}(t) = \frac{dz(t)}{dt} = -\omega A_z \sin \omega_n t; \quad a(t) = \ddot{z}(t) = \dot{v}(t) = \frac{dv(t)}{dt} = -\omega_n^2 A_z \cos \omega_n t = -\omega_n^2 z(t) \\ m\ddot{z} + cz &= 0 \Rightarrow m(-\omega_n^2 z) + cz = 0, \quad m\omega_n^2 = c \Rightarrow \omega_n^2 = \frac{c}{m}, \quad \omega_n = \sqrt{\frac{c}{m}} \\ A_v &= \omega_n A_z, \quad A_a = \omega_n^2 A_z, \quad \omega_n = 2\pi f_n \end{aligned}$$

a)  $z(t=?) = 4 \text{ cm}$

$$4 = 8 \cos \omega t \Rightarrow \cos \omega t = 0.5 \Rightarrow \omega t = \frac{\pi}{3} \text{ rad} \Rightarrow t = \frac{\frac{\pi}{3}}{\omega} = \frac{\frac{\pi}{3}}{2\pi f} = \frac{1}{6f} = \frac{1}{24} \text{ s}$$

b)  $a\left(t = \frac{1}{24} \text{ s}\right) = ?, \quad E_k\left(t = \frac{1}{24} \text{ s}\right) = ?$

$$a(1/24) = (2\pi f)^2 \cdot 8 \cdot \cos 2\pi f \cdot 1/24 = 5053.24 \cos \frac{\pi}{3} = 2526.6 \frac{\text{cm}}{\text{s}^2} = 25.3 \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

$$E_k = \frac{1}{2}mv^2; \quad v(1/24) = 2\pi \cdot 4 \cdot 8 \cdot \sin 2\pi \cdot 4 \cdot 1/24 = 201 \cdot \sin \frac{\pi}{3} = 173.9 \frac{\text{cm}}{\text{s}} = 1.7 \frac{\text{m}}{\text{s}}; \quad E_k = 0.15 \text{ J}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 2

Mehanički sistem mase 20 kg osciluje na frekvenciji 3.18 Hz po zakonu:

$$z(t) = A_z \sin \omega t + A_z \sin \left( \omega t + \frac{4\pi}{3} \right) [\text{m}].$$

Odrediti vrednost kinetičke energije u trenutku kada oscilujuća masa prolazi kroz ravnotežni položaj ako amplituda iznosi 10 cm.

---

$$m = 20 \text{ kg}, \quad z(t) = A_{z_1} \sin \omega t + A_{z_2} \sin \left( \omega t + \frac{4\pi}{3} \right), \quad f = 3.18 \text{ Hz}; \quad E_k = ? \quad A_{z_1} = A_{z_2} = 10 \text{ cm}$$

---

$$z(t) = A_z \sin(\omega t + \theta); \quad \omega = 2\pi f = 20 \text{ s}^{-1}$$

$$A_z = \sqrt{A_{z_1}^2 + A_{z_2}^2 + 2A_{z_1}A_{z_2} \cos(\varphi_2 - \varphi_1)}; \quad \varphi_2 = \frac{4\pi}{3}, \quad \varphi_1 = 0$$

$$A_z = A_{z_1} \sqrt{3} = 10\sqrt{3} \text{ cm}$$

$$z(t) = 10\sqrt{3} \sin(\omega t + \theta) [\text{cm}]$$

$$v(t) = \omega 10\sqrt{3} \cos(\omega t + \theta) [\text{cm/s}]$$

$$A_v = \omega A_z = 200\sqrt{3} \text{ cm} = 3.46 \text{ m/s}$$

$$E_k = \frac{1}{2} m A_v^2 = 120 \text{ J}$$

### ZADATAK 3

Na slobodnom kraju vertikalno obešene spiralne opruge zanemarljive mase obešen je teg mase 0.4 kg, pri čemu se opruga izduži za 10 cm. Odrediti amplitudu i kružnu frekvenciju kretanja kada se telo pomeri za 4 cm vertikalno ispod svog ravnotežnog položaja i pri tome mu se u istom smeru saopšti početna brzina 40 cm/s.

---

$$m = 0.4 \text{ kg}, \quad z_0 = 10 \text{ cm}; \quad A_z, \omega = ? \quad z = 4 \text{ cm}, \quad v_0 = 40 \text{ cm/s}$$

---

$$\omega = \sqrt{\frac{c}{m}}, \quad c = \frac{F_c}{z_0} = \frac{mg}{z_0} = 40 \text{ N/m}, \quad \omega = 10 \text{ s}^{-1}$$

$$A = \frac{1}{2} c A_z^2 = E_k + E_p = \frac{1}{2} c z^2 + \frac{1}{2} m v_0^2$$

$$A_z = \sqrt{z^2 + \frac{m}{c} v_0^2} = 5.65 \text{ cm}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 4

Mehanički sistem mase  $6 \text{ kg}$  postavljen je na podlogu preko oslonca koji čine dve redno vezane opruge krutosti  $1000 \text{ N/m}$  i  $2000 \text{ N/m}$ . Odrediti vrednosti amplitude ubrzanja na rezonantnoj frekvenciji sistema.

$$m = 6 \text{ kg}, \quad c_1 = 1000 \text{ N/m}, \quad c_2 = 2000 \text{ N/m}; \quad A_a = ?$$


---

Obe opruge opterećene su istom silom  $G$ :

$$G = m \cdot g = 6 \cdot 9.81 = 58.86 \text{ N}$$

Statička izduženja opruga su:

$$A_{z1} = \frac{G}{c_1}, \quad A_{z2} = \frac{G}{c_2}$$

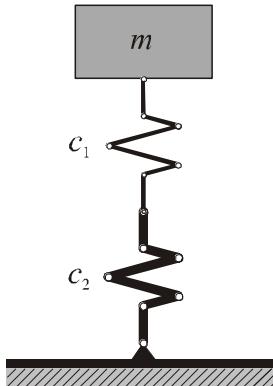
Ukupno statičko izduženje opruga:

$$A_z = A_{z1} + A_{z2} = G \left( \frac{c_1 + c_2}{c_1 \cdot c_2} \right) = \frac{G}{c^*},$$

$$c^* = \frac{c_1 + c_2}{c_1 \cdot c_2} = \frac{2}{3} \cdot 10^3 \text{ N/m};$$

$$\omega = \sqrt{\frac{c^*}{m}} = 10.5 \text{ rad/s}$$

$$A_a = \omega^2 A_z = 9.7 \text{ m/s}^2$$



### ZADATAK 5

O tačku  $C$  tankog krutog štapa, dužine  $l$ , obešen je teret težine  $30 \text{ N}$ . Krajevi štapa  $AB$  vezani su oprugama krutosti  $c_1=100 \text{ N/cm}$  i  $c_2$  za tačke  $A'$  i  $B'$  kao što je prikazano na slici. Opruge održavaju štap u horizontalnom ravnotežnom položaju. Odrediti period malih vertikalnih oscilacija.

$$G = 30 \text{ N}, \quad c_1 = 100 \text{ N/cm}; \quad T = ?$$


---

$$\sum \vec{F}_i = 0, \quad F_A + F_B - G = 0$$

$$\sum M_B = 0, \quad F_A \cdot l - G \cdot \frac{2}{3}l = 0$$

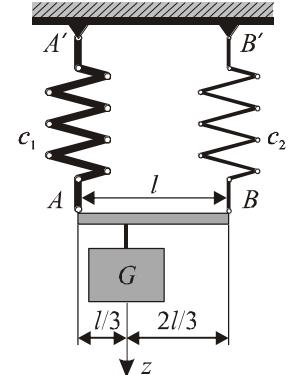
$$F_A = \frac{2}{3}G \Rightarrow F_B = \frac{1}{3}G$$

$$z_{1st} = z_{2st} = z_{st} = \frac{F_A}{c_1} = \frac{F_B}{c_2}, \quad c_2 = \frac{F_B}{F_A} c_1$$

$$c^* = c_1 + c_2 = c_1 \left( 1 + \frac{F_B}{F_A} \right)$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{c^*}} = 2\pi \sqrt{\frac{G}{g \cdot c_1 \left( 1 + \frac{F_B}{F_A} \right)}}$$

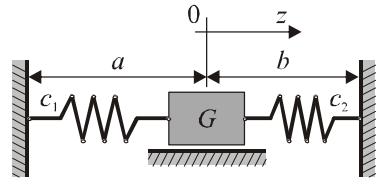
$$T = 0.0897 \text{ s}$$



## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 6

Telo težine  $G = 35 \text{ N}$  vezano je oprugama krutosti  $c_1 = 300 \text{ N/cm}$  i  $c_2$ , koje su drugim krajevima vezane za nepomične tačke kao što je prikazano na slici. U neopterećenom stanju opruge su istih dužina. Opruge su u položaju statičke ravnoteže sistema napregnute i njihove dužine iznose  $a = 40 \text{ cm}$  i  $b = 30 \text{ cm}$ . Odrediti period malih oscilacija tereta po glatkoj horizontalnoj ravni.



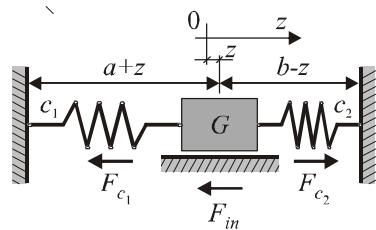
$$G = 35 \text{ N}, \quad c_1 = 300 \text{ N/cm}, \quad a = 40 \text{ cm}, \quad b = 30 \text{ cm}; \quad T = ?$$

Položaj statičke ravnoteže:

$$F_{c_1} = F_{c_2} \Rightarrow c_1 \cdot a = c_2 \cdot b \quad (*), \quad c_2 = c_1 \frac{a}{b} = 400 \text{ N/cm}$$

Diferencijalna jednačina kretanja:

$$F_{in} + F_{c_1} - F_{c_2} = 0$$



**Napomena:** Smer elastične sile  $F_{c_2}$ , predstavljen na slici proističe iz činjenice da se radi o malim oscilacijama, pri čemu je  $z < z_{st}$ :  
 $z$  - otklon od ravnotežnog položaja u  $z$  pravcu,  
 $z_{st}$  - statička deformacija opruge.

$$m\ddot{z} + c_1(a+z) - c_2(b-z) = 0$$

$$m\ddot{z} + (c_1 + c_2)z = c_2 \cdot b - c_1 \cdot a$$

$$(*) \Rightarrow c_2 \cdot b - c_1 \cdot a = 0$$

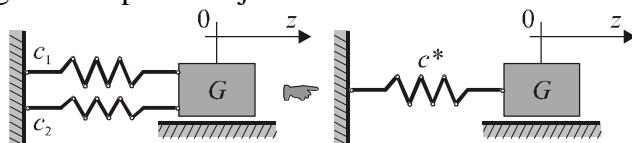
$$m\ddot{z} + (c_1 + c_2)z = 0$$

$$\ddot{z} + \frac{c_1 + c_2}{m}z = 0 \quad (**), \quad \omega^2 = \frac{c_1 + c_2}{m}$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{c_1 + c_2}} = 2\pi \sqrt{\frac{G}{g(c_1 + c_2)}}, \quad T = 0.045 \text{ s}$$

Na osnovu jednačine (\*\*) zaključuje se da bi po istoj zakonitosti oscilovao i sistem kod koga je dat teret vezan paralelnim postavljenim oprugama krutosti  $c_1$  i  $c_2$ .

Model ekvivalentnog sistema prikazan je na slici.



$$c^* = c_1 + c_2 = 70000 \text{ N/m}$$

$$\ddot{z} + \frac{c^*}{m}z = 0, \quad \omega^2 = \frac{c^*}{m} = \frac{g \cdot c^*}{G}$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{m}{c^*}} = 2\pi \sqrt{\frac{G}{g \cdot c^*}}, \quad T = 0.045 \text{ s}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 7

Mehanički sistem mase 50 kg osciluje na podlozi krutosti 160 N/m i otpornosti 10 Ns/m po zakonu

$$z(t) = 10 \sin 2\pi t + 15 \sin \left( 2\pi t + \frac{\pi}{3} \right) [\text{mm}].$$

Odrediti kolika je amplituda inercijalne, otporne i elastične sile.

---

$$m = 50 \text{ kg}, \quad c = 160 \text{ N/m}, \quad b = 10 \text{ Ns/m}, \quad z(t) = 10 \sin 2\pi t + 15 \sin \left( 2\pi t + \frac{\pi}{3} \right) [\text{mm}]; \quad F_a, F_b, F_c = ?$$

---

$$z(t) = 10 \sin 2\pi t + 15 \sin \left( 2\pi t + \frac{\pi}{3} \right) = A_z \sin(2\pi t + \theta)$$

$$A_z = \sqrt{A_{z_1}^2 + A_{z_2}^2 + 2A_{z_1}A_{z_2} \cos(\varphi_2 - \varphi_1)}; \quad \varphi_2 = \frac{\pi}{3}, \quad \varphi_1 = 0$$

$$A_z = 22 \cdot 10^{-3} \text{ m}$$

$$F_c = cA_z = 3.5 \text{ N}$$

$$z(t) = 22 \cdot 10^{-3} \sin(2\pi t + \theta)$$

$$v(t) = 2\pi \cdot 22 \cdot 10^{-3} \cos(2\pi t + \theta)$$

$$A_v = 138 \cdot 10^{-3} \text{ m/s}$$

$$F_b = b \cdot A_v = 1.38 \text{ N}$$

$$a(t) = -(2\pi)^2 22 \cdot 10^{-3} \sin(2\pi t + \theta)$$

$$A_a = 880 \cdot 10^{-3} \text{ m/s}^2$$

$$F_a = m \cdot A_a = 44 \text{ N}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 8

Neuravnotežena masa mehaničkog sistema od 5 kg fundirana je na podlozi koeficijenta krutosti 500 N/m i koeficijenta otpornosti 10 Ns/m. Na rezonantnoj frekvenciji amplituda pomeranja ima vrednost 5 cm. Odrediti nivo ubrzanja na podlozi koeficijenta krutosti 100 N/m.

$$m = 5 \text{ kg}, \quad c_1 = 500 \text{ N/m}, \quad b = 10 \text{ Ns/m}, \quad A_z = 5 \text{ cm}; \quad L_{a_2} = ? \quad c_2 = 100 \text{ N/m}$$


---

$$L_{a_2} = 20 \log \frac{a_2}{a_0}$$

$$\psi = \frac{\Omega}{\omega} = 1, \quad \omega = \Omega$$

$$\eta_{d_1} = \frac{1}{2\xi_1} = \frac{z_1}{z_0}; \quad \eta_{d_2} = \frac{1}{2\xi_2} = \frac{z_2}{z_0}$$

$$\frac{\eta_{d_1}}{\eta_{d_2}} = \frac{\xi_2}{\xi_1} = \frac{z_1}{z_2}; \quad z_2 = z_1 \frac{\xi_1}{\xi_2}$$

$$\xi_1 = \frac{1}{2\sqrt{c_1 m}} = 0.1; \quad \xi_2 = \frac{1}{2\sqrt{c_2 m}} = \frac{\sqrt{5}}{10}$$

$$z_2 = 10^{-2} \sqrt{5} \text{ m}$$

$$a(t) = \frac{d^2 z(t)}{dt^2} = \ddot{z}(t), \quad a_2 = \omega^2 z_2, \quad \omega = \sqrt{\frac{c_2}{m}}$$

$$a_2 = 0.2\sqrt{2} \text{ m/s}^2$$

$$L_{a_2} = 109 \text{ dB}$$

### ZADATAK 9

Odrediti kolika je razlika nivoa dinamičkih faktora pojačanja pri oscilovanju mehaničkog sistema mase 5 kg, na podlozi koeficijenta krutosti 500 N/m i koeficijenta otpornosti 10 Ns/m, pri frekvencijama 2 Hz i 50 Hz.

$$f_1 = 2 \text{ Hz}, \quad f_2 = 50 \text{ Hz}, \quad m = 5 \text{ kg}, \quad c = 500 \text{ N/m}, \quad b = 10 \text{ Ns/m}; \quad \Delta L_\eta = ?$$


---

$$\omega_0 = \sqrt{\frac{c}{m}} = 10 \text{ s}^{-1}$$

$$\omega_1 = 2\pi f_1 = 4\pi \text{ s}^{-1}, \quad \omega_2 = 2\pi f_2 = 100\pi \text{ s}^{-1}$$

$$\eta_{d_1} = \frac{1}{\sqrt{(1-\psi_1^2)^2 + (2\xi\psi_1)^2}}, \quad \eta_{d_2} = \frac{1}{\sqrt{(1-\psi_2^2)^2 + (2\xi\psi_2)^2}}$$

$$\psi_1 = \frac{\Omega_1}{\omega_0} = \frac{\omega_1}{\omega_0} = 0.4\pi, \quad \psi_2 = \frac{\Omega_2}{\omega_0} = \frac{\omega_2}{\omega_0} = 10\pi, \quad \xi = \frac{b}{2\sqrt{cm}} = 0.1$$

$$\eta_{d_1} = 1.64, \quad \eta_{d_2} = 0.001$$

$$\Delta L_\eta = 20 \log \frac{\eta_{d_1}}{\eta_{d_2}} = 64.3 \text{ dB}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

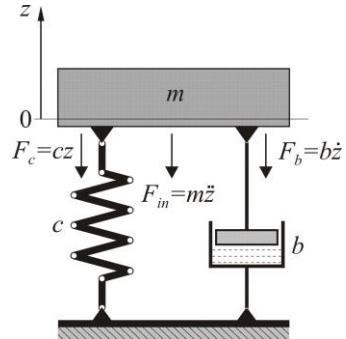
### ZADATAK 10

Telo mase  $0.1 \text{ kg}$  osciluje na opruzi krutosti  $1.6 \text{ N/m}$ . Sila otpora je proporcionalna brzini, a konstanta proporcionalnosti iznosi  $0.2 \text{ kg/s}$ . Odrediti jednačinu kretanja tela, ako je u početnom trenutku elongacija  $0.1 \text{ m}$ , a brzina jednaka nuli.

$$m = 0.1 \text{ kg}, \quad c = 1.6 \text{ N/m}, \quad b = 0.2 \text{ kg/s}; \quad z(0) = 0.1 \text{ m}, \quad \dot{z}(0) = 0; \quad z(t) = ?$$


---

$$\begin{aligned} m\ddot{z} &= -b\dot{z} - cz \quad / : m \\ \ddot{z} + \frac{b}{m}\dot{z} + \frac{c}{m}z &= 0 \\ \frac{b}{m} &= 2\delta, \quad \frac{c}{m} = \omega_n^2. \\ \text{Prigušenje: } \xi &= \frac{\delta}{\omega_n} = \frac{b}{2\sqrt{cm}} \\ \ddot{z} + 2\delta\dot{z} + \omega_n^2 z &= 0 \end{aligned}$$



Kod malog prigušenja, odnosno kada je  $\omega_n^2 - \delta^2 > 0$ , amplituda opada eksponencijalno sa vremenom i frekvencija oscilovanja je manja od prirodne (sopstvene) frekvencije, pa je opšte rešenje diferencijalne jednačine:

$$z(t) = A_z e^{-\delta t} \sin(\omega t + \varphi)$$

gde je  $\omega$  – frekvencija prigušenih vibracija.

$$\omega_n^2 = \frac{c}{m} = \frac{1.6}{0.1} = 16, \quad \delta = \frac{b}{2m} = \frac{0.2}{2 \cdot 0.1} = 1, \quad \omega = \sqrt{\omega_n^2 - \delta^2} = \sqrt{16 - 1} = \sqrt{15} \text{ rad/s}$$

$$z(t) = A_z e^{-t} \sin(\sqrt{15} \cdot t + \varphi)$$

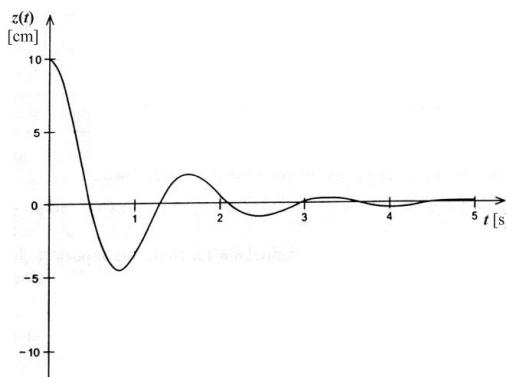
$$\dot{z}(t) = -A_z e^{-t} \sin(\sqrt{15} \cdot t + \varphi) + A_z e^{-t} \sqrt{15} \cos(\sqrt{15} \cdot t + \varphi)$$

Početni uslovi kretanja:

$$\begin{aligned} t = 0: \begin{cases} z(t = 0) = 0.1 \Rightarrow A_z \sin \varphi = 0.1 \\ \dot{z}(t = 0) = 0 \Rightarrow -A_z \sin \varphi + A_z \sqrt{15} \cos \varphi = 0 \Rightarrow \operatorname{tg} \varphi = \sqrt{15} \Rightarrow \varphi = 1.318 \text{ rad} = 75.52^\circ \end{cases} \\ A_z = \frac{0.1}{\sin \varphi} = 10.3 \text{ cm} \end{aligned}$$

$$z(t) = 10.3 \cdot e^{-t} \sin(\sqrt{15} \cdot t + 1.318) \text{ cm}$$


---



## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 11

Na teg mase  $0.2 \text{ kg}$  dejstvuje periodička sila  $F(t) = 0.5 \cdot \sin(3t) [\text{N}]$ . Konstanta opruge je  $2 \text{ N/m}$ , a sila otpora je  $0.1 \cdot v [\text{N}]$ . Odrediti stacionarno rešenje jednačine kretanja.

$$m = 0.2 \text{ kg}, \quad F(t) = 0.5 \sin(3t), \quad c = 2 \text{ N/m}, \quad F_b = 0.1 \cdot v [\text{N}]; \quad z(t) = ?$$


---

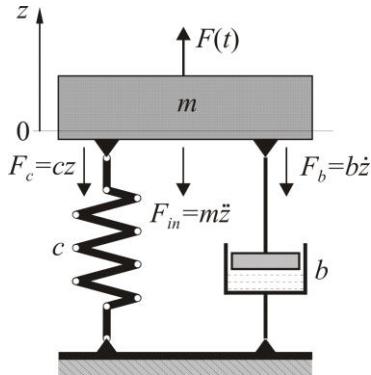
Prinudne vibracije nastaju kada spoljašnja periodička sila koja dejstvuje na sistem nadoknađuje energiju koja se gubi usled otporne sile (npr. sile trenja). Jednačina kretanja ima oblik:

$$ma = -cz - bv + F_0 \sin(\omega t),$$

gde je:

$F_0$  – amplituda periodičke spoljašnje sile,  
 $\omega$  – frekvencija periodičke spoljašnje sile.

Gornju jednačinu je moguće napisati u obliku:



$$m\ddot{z} + b\dot{z} + cz = F_0 \sin(\omega t) / :m,$$

$$\ddot{z} + \frac{b}{m}\dot{z} + \frac{c}{m}z = \frac{F_0}{m} \sin(\omega t)$$

$$\frac{b}{m} = 2\delta, \quad \frac{c}{m} = \omega_n^2, \quad A_0 = \frac{F_0}{m};$$

Kretanje tela na početku dejstva spoljašnje periodičke sile nije harmonijsko. Međutim, nakon vrlo kratkog vremena telo počinje da se kreće harmonijski, frekvencijom spoljašnje prinudne sile, ali sa fazom koja se razlikuje od spoljašnje sile. Takvo stanje kretanja se naziva *stacionarno stanje*. Rešenje jednačine kretanja u stacionarnom stanju je

$$z(t) = A_z \sin(\omega t - \varphi),$$

$$A_z = \frac{A_0}{\sqrt{(\omega_n^2 - \omega^2)^2 + 4\delta^2\omega^2}}; \quad \operatorname{tg} \varphi = \frac{2\delta\omega}{\omega_n^2 - \omega^2}$$

Iz prethodnih izraza sledi da amplituda i faza elongacije zavise od: prirodne (sopstvene) frekvencije  $\omega_n$ , frekvencije spoljašnje sile  $\omega$  i faktora prigušenja  $\delta$ .

Kada je frekvencija spoljašnje sile mnogo manja od prirodne frekvencije ( $\omega \ll \omega_n$ ), pomeraj i spoljašnja sila su u fazi, a amplituda zavisi od krutosti  $c$  i maksimalne vrednosti (amplitude) spoljašnje sile:

$$z(t) = \frac{A_0 \cdot m}{c} \sin(\omega t) = \frac{F_0}{c} \sin(\omega t).$$

Za frekvencije spoljašnje sile mnogo veće od prirodne frekvencije ( $\omega \gg \omega_n$ ), amplituda je mala i javlja se pomeranje faze za  $\pi$ :

$$z(t) = \frac{A_0}{\omega^2} \sin(\omega t - \pi).$$

Amplituda ima najveću vrednost za  $\omega = \omega_n$ , odnosno kada je frekvencija spoljašnje sile jednaka prirodnoj frekvenciji. U tom slučaju je pomeraj faze  $\pi/2$ . Takvo stanje se naziva *rezonansa* i može prouzrokovati velika naprezanja čak i kod male spoljašnje periodičke sile.

Za vrednosti u zadatku, jednačina kretanja se određuje na sledeći način:

$$\delta = \frac{b}{2m} = \frac{0.1}{2 \cdot 0.2} = 0.25, \quad \omega_n^2 = \frac{c}{m} = \frac{2}{0.2} = 10, \quad \omega = 3, \quad A_0 = \frac{F_0}{m} = \frac{0.5}{0.2} = 2.5$$

$$\ddot{z} + 0.5\dot{z} + 10z = 2.5 \sin(3t)$$

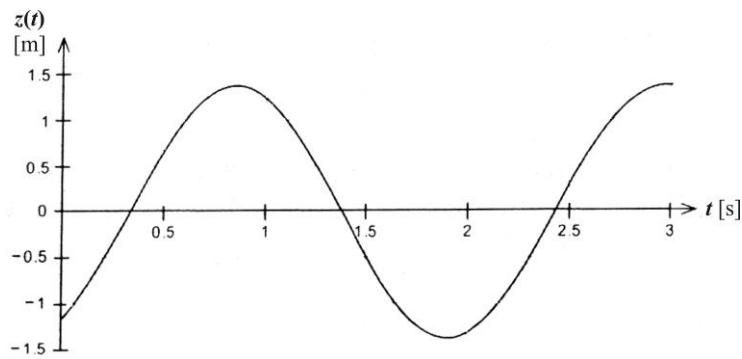
## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

Opšte rešenje je oblika:

$$A_z = \frac{A_0}{\sqrt{(\omega_n^2 - \omega^2)^2 + 4\delta^2\omega^2}} = \frac{2.5}{\sqrt{(10-9)^2 + 4 \cdot 0.25^2 \cdot 3^2}} = 1.387 \text{ m}$$

$$\mathbf{tg} \varphi = \frac{2\delta\omega}{\omega_n^2 - \omega^2} = \mathbf{tg} \frac{2 \cdot 0.25 \cdot 3}{10-9} = \mathbf{tg} 1.5 \Rightarrow \varphi = 0.983 \text{ rad}$$

$$\underline{z(t) = 1.387 \cdot \sin(3t - 0.983) \text{ m}}$$



## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 12

Mašina koja je kruto povezana zavrtnjevima za podlogu stvara u toku rada vibracije na frekvenciji od 40 Hz. Mašina je potom postavljena na izolatore sa efikasnošću izolacije vibracija od 80 % na toj frekvenciji i vrlo malim prigušenjem.

Izračunati prenosivost, očekivano smanjenje vibracija u decibelima koje se prenose na podlogu i rezonantnu frekvenciju mašine za slučaj njenog rada sa postavljenim izolatorima.

$$f = 40 \text{ Hz}, \quad \varepsilon = 80\%, \quad \xi \rightarrow 0; \quad p = ? \quad \Delta L = ? \quad f_0 = ?$$


---

Ukoliko se usled kretanja delova mašine u toku njenog rada pojavi periodička dinamička sila oblika  $F(t) = F_0 \cdot \sin(\omega t)$  čije se dejstvo preko izolatora (podmetača) krutosti  $c$  i otpornosti  $b$  prenosi na postolje (fundament), amplituda pomeraja mašine je određena izrazom:

$$A_z = \frac{A_0}{\sqrt{(\omega_n^2 - \omega^2)^2 + 4\delta^2\omega^2}} .$$

Sprovodenjem određenih transformacija datog izraza:

$$\begin{aligned} A_z &= \frac{A_0}{\sqrt{\omega_n^4 \left[ \left(1 - \frac{\omega^2}{\omega_n^2}\right)^2 + 4 \frac{\delta^2}{\omega_n^2} \frac{\omega^2}{\omega_n^2} \right]}} = \frac{A_0}{\omega_n^2 \sqrt{\left(1 - \frac{\omega^2}{\omega_n^2}\right)^2 + 4 \frac{\delta^2}{\omega_n^2} \frac{\omega^2}{\omega_n^2}}} = \frac{\frac{A_0}{\omega_n^2}}{\sqrt{\left[1 - \left(\frac{\omega}{\omega_n}\right)^2\right]^2 + \left(2 \frac{\delta}{\omega_n} \frac{\omega}{\omega_n}\right)^2}}, \\ \frac{\omega}{\omega_n} &= \frac{2\pi f}{2\pi f_n} = \frac{f}{f_n} = \psi; \quad \frac{\delta}{\omega_n} = \frac{\frac{b}{2m}}{\sqrt{\frac{c}{m}}} = \frac{b}{2\sqrt{cm}} = \xi; \quad \frac{A_0}{\omega_n^2} = \frac{\frac{F_0}{m}}{\frac{c}{m}} = \frac{F_0}{c} = A_{z,st.}, \\ \Rightarrow A_z &= \frac{A_{z,st.}}{\sqrt{(1-\psi^2)^2 + (2\xi\psi)^2}}, \end{aligned}$$

dobija se izraz za *dinamički faktor pojačanja vibracija*  $\eta_d$  usled postojanja i dejstva dinamičke poremećajne sile na podlogu i predstavlja odnos amplitude kretanja tela pod dejstvom dinamičke poremećajne sile  $F(t)$  i amplitude kretanja tela pod dejstvom statičke poremećajne sile  $F_0$ :

$$\eta_d = \frac{A_z}{A_{z,st.}} = \frac{1}{\sqrt{(1-\psi^2)^2 + (2\xi\psi)^2}}; \quad \eta_d = \eta_d(\psi, \xi).$$

U slučaju da je otpornost izolatora  $b$  vrlo mala, tada je i prigušenje  $\xi$  vrlo malo ( $\xi \rightarrow 0$ ), pa je amplituda pomeraja tela usled dejstva dinamičke poremećajne sile  $F(t)$  jednaka

$$\Rightarrow A_z = \frac{A_{z,st.}}{1-\psi^2},$$

a dinamički faktor pojačanja vibracija neprigušenog sistema

$$\eta_d = \frac{A_z}{A_{z,st.}} = \frac{1}{1-\psi^2}; \quad \eta_d = \eta_d(\psi).$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

	1.slučaj:	$\omega < \omega_n \Rightarrow f < f_n \Rightarrow \psi = \frac{f}{f_n} < 1$	$A_z > A_{z,st.} \Rightarrow \eta_d > 1$
Analiza:	2.slučaj:	$\omega = \omega_n \Rightarrow f = f_n \Rightarrow \psi = \frac{f}{f_n} = 1$	$A_z \rightarrow \infty, \eta_d = 1$
	3.slučaj:	$\omega > \omega_n \Rightarrow f > f_n \Rightarrow \psi = \frac{f}{f_n} > 1$	$A_z < A_{z,st.} \Rightarrow 0 < \eta_d < 1$

Prenosivost  $p$  predstavlja odnos amplitude prenete sile  $A_p$  na podlogu i amplitude spoljašnje poremećajne sile  $F_0$ :

$$p = \frac{A_p}{F_0}.$$

Ukoliko je mašina čijim se radom stvara dinamička poremećajna sila  $F(t) = F_0 \cdot \sin(\omega t)$  oslonjena na izolator krutosti  $c$  i neznatne otpornosti  $b$ , prenosivost vibracija na podlogu (osnovu ili fundament) iznosi:

$$\boxed{p = \frac{A_p}{F_0} = \frac{cA_z}{F_0} = \frac{A_z}{\frac{F_0}{c}} = \frac{A_z}{A_{z,st.}} = \frac{1}{\psi^2 - 1}; \quad p = p(\psi).}$$

Ukoliko se spoljašnja dinamička periodička sila prenosi na podlogu preko izolatora krutosti  $c$  i otpornosti  $b$ , tada je preneta sila na podlogu jednaka zbiru sile u opruzi i otporne sile

$$\vec{F}_p = \vec{F}_c + \vec{F}_v; \quad A_p = \sqrt{A_c^2 + A_v^2 + 2A_c A_v \cos(\varphi_c - \varphi_v)}; \quad \varphi_c - \varphi_v = \frac{\pi}{2}, \cos \frac{\pi}{2} = 0 \Rightarrow A_p = \sqrt{A_c^2 + A_v^2},$$

a prenosivost vibracija iznosi:

$$p = \frac{A_p}{F_0} = \frac{\sqrt{A_c^2 + A_v^2}}{F_0} = \frac{\sqrt{(cA_z)^2 + (bA_v)^2}}{F_0} = \frac{\sqrt{c^2 A_z^2 + b^2 \omega^2 A_z^2}}{F_0} = \frac{cA_z \sqrt{1 + \frac{b^2}{c^2} \omega^2}}{F_0} = \frac{A_z \sqrt{1 + \frac{b^2}{c^2} \omega^2}}{\frac{F_0}{c}}$$

$$A_v = \omega A_z; \quad \frac{F_0}{c} = A_{z,st.};$$

$$\psi = \frac{\omega}{\omega_n} \Rightarrow \omega = \omega_n \psi;$$

$$\frac{b^2}{c^2} \omega^2 = \frac{b^2}{c^2} \omega_n^2 \psi^2 = \frac{b^2}{c^2} \frac{c}{m} \psi^2 = \frac{b^2}{cm} \psi^2;$$

$$\xi = \frac{\delta}{\omega_n} = \frac{\frac{b}{2m}}{\sqrt{\frac{c}{m}}} = \frac{b}{2\sqrt{cm}}, \quad \xi^2 = \frac{b^2}{4cm} \Rightarrow \frac{b^2}{cm} = 4\xi^2 \Rightarrow \frac{b^2}{cm} \psi^2 = 4\xi^2 \psi^2$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

$$p = \frac{\frac{A_{z,st.}}{\sqrt{(1-\psi^2)^2 + (2\xi\psi)^2}}}{A_{z,st.}} \sqrt{1+4\xi^2\psi^2}$$

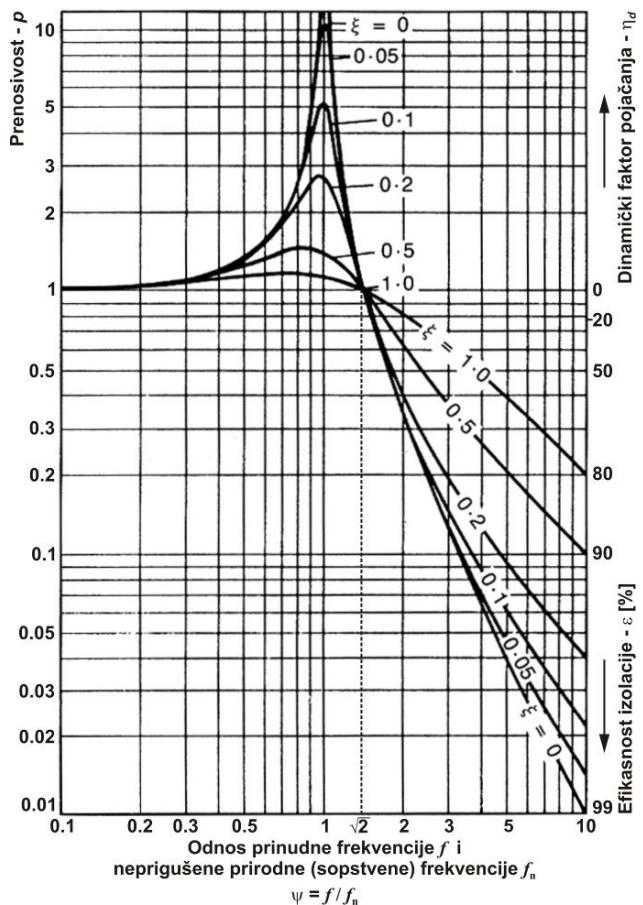
$$p = \frac{\sqrt{1+(2\xi\psi)^2}}{\sqrt{(1-\psi^2)^2 + (2\xi\psi)^2}}; \quad p = p(\psi, \xi)$$

Efikasnost izolacije  $\varepsilon$  se uglavnom predstavlja u procentima i određuje se kao:

$$\varepsilon = (1 - p) \cdot 100 [\%].$$

Smanjenje vibracija izraženo u decibelima (nivo redukcije vibracija), postignuto upotrebom izolatora, određeno je izrazom:

$$\Delta L = 10 \log \left( \frac{F_0}{A_p} \right)^2 = 20 \log \frac{1}{p} [\text{dB}]$$



Za slučaj naveden u zadatku, tražene vrednosti se određuju na sledeći način:

$$\varepsilon = 1 - p \Rightarrow p = 1 - \varepsilon = 0.2$$

Prema tome, očekivano smanjenje vibracija upotrebom izolatora iznosi

$$\frac{1}{p} = \frac{1}{0.2} = 5 \text{ puta u odnosu na amplitudu poremećajne sile,}$$

a izraženo u decibelima:

$$\Delta L = 10 \log \left( \frac{F_0}{A_p} \right)^2 = 20 \log \frac{1}{p} = 14 [\text{dB}]$$

Rezonantna frekvencija se poklapa sa prirodnom (sopstvenom) frekvencijom mašine ( $f_0 = f_n$ ). Za slučaj izolatora bez prigušenja i poznate frekvencije prinudne sile, rezonantna frekvencija se određuje na sledeći način:

$$p = \frac{1}{\psi^2 - 1} \Rightarrow \psi = \sqrt{1 + \frac{1}{p}} = \sqrt{1 + \frac{1}{0.2}} = \sqrt{6} = 2.5$$

$$\psi = \frac{f}{f_n} = \frac{f}{f_0} \Rightarrow f_0 = \frac{f}{\psi} = \frac{40}{2.5} = 16 [\text{Hz}].$$

Odnos frekvencija spoljašnje i sopstvene frekvencije je moguće odrediti i pomoću dijagrama. Za vrednost prenosivosti od 0.2 i vrednost prigušenja nula, na apscisi se očitava odnos frekvencija od 2.5.

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 13

Dinamički sistem osciluje sa amplitudom pomeraja  $50 \text{ nm}$  na frekvenciji  $30 \text{ Hz}$  pod dejstvom poremećajne sile čija je amplituda  $20 \text{ N}$ .

Ako podloga ima otpornost  $20 \text{ Ns/m}$  i krutost  $50 \text{ N/m}$ , odrediti amplitudu prenete sile i koeficijent prenošenja.

$$f = 30 \text{ Hz}, \quad A_z = 5 \cdot 10^{-8} \text{ m}, \quad F_0 = 20 \text{ N}, \quad c = 50 \text{ N/m}, \quad b = 20 \text{ Nm/s}; \quad F_p, p = ?$$


---

$$p = \sqrt{\frac{1 + (2\xi\psi)^2}{(1 - \psi^2)^2 + (2\xi\psi)^2}} = \frac{F_{pr}}{F_0} = \frac{\sqrt{F_c^2 + F_b^2}}{F_0}$$

$$F_c = cA_z = 25 \cdot 10^{-7} \text{ N}$$

$$F_b = b \cdot A_v = b \cdot \Omega A_z = b \cdot 2\pi f \cdot A_z = 6\pi \cdot 10^{-5} \text{ N}$$

$$F_p = \sqrt{F_c^2 + F_b^2} = 18.85 \cdot 10^{-5} \text{ N}$$

$$p = 9.4 \cdot 10^{-6}$$

### ZADATAK 14

Masa od  $20 \text{ kg}$  osciluje pri frekvenciji od  $10 \text{ Hz}$  rezultujućom amplitudom pomeranja od  $3 \text{ mm}$  na podlozi krutosti  $80 \text{ N/m}$  i otpornosti  $20 \text{ Ns/m}$ .

Odrediti vrednost amplitude prenete sile, koeficijent prenošenja i nivo amplitude ubrzanja mehaničke oscilacije.

$$m = 20 \text{ kg}, \quad c = 80 \text{ N/m}, \quad b = 20 \text{ Nm/s}, \quad f = 10 \text{ Hz}, \quad A_z = 3 \cdot 10^{-3} \text{ m}; \quad F_p, p, L_a = ?$$


---

$$p = \frac{F_{pr}}{F}, \quad F_p = \sqrt{F_c^2 + F_b^2}$$

$$F_c = cA_z = 240 \cdot 10^{-3} \text{ N}$$

$$F_b = b \cdot A_v = b \cdot \Omega A_z = b \cdot 2\pi f \cdot A_z = 1.2\pi \text{ N}$$

$$F_p = 3.78 \text{ N}$$

$$p = \sqrt{\frac{1 + (2\xi\psi)^2}{(1 - \psi^2)^2 + (2\xi\psi)^2}}$$

$$\psi = \frac{\Omega}{\omega}, \quad \Omega = 2\pi f = 20\pi \text{ s}^{-1}, \quad \omega = \sqrt{\frac{c}{m}} = 2 \text{ s}^{-1}; \quad \psi = 10\pi$$

$$\xi = \frac{b}{2\sqrt{cm}} = 0.25$$

$$p = 0.016$$

$$A_a = \omega^2 A_z = 12 \text{ m/s}^2 \Rightarrow L_a = 20 \log \frac{A_a}{a_0} = 140 \text{ dB}; \quad a_0 = 10^{-6} \frac{\text{m}}{\text{s}^2}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 15

Generator težine 981 N pričvršćen je na osloncima krutosti 4000 N/m i otpornosti 100 Ns/m. Pokretač generatora je parna turbina koja radi sa brojem obrtaja  $3000 \text{ min}^{-1}$ .

Odrediti vrednost amplitude prenete sile na oslonac ako amplituda poremećajne sile ima vrednost 1000 N.

$$G = 981 \text{ N}, c = 4000 \text{ N/m}, b = 100 \text{ Nm/s}, n = 3000 \text{ min}^{-1}, F_0 = 10^3 \text{ N}; F_p = ?$$


---

$$p = \frac{F_p}{F_0} = \sqrt{\frac{1 + (2\xi\psi)^2}{(1 - \psi^2)^2 + (2\xi\psi)^2}}$$

$$\psi = \frac{\Omega}{\omega}, \quad \Omega = 2\pi f = \frac{2\pi n}{60} = 100\pi \text{ s}^{-1}, \quad \omega = \sqrt{\frac{c}{m}} = 6.32 \text{ s}^{-1}; \quad \psi = 50$$

$$\xi = \frac{b}{2\sqrt{cm}}, \quad m = \frac{G}{g} = 100 \text{ kg}; \quad \xi = 0.08$$

$$p = 3.23 \cdot 10^{-3}$$

$$F_p = F_0 \cdot p = 3.23 \text{ N}$$

### ZADATAK 16

Turbina mase 1000 kg fundirana je na podlozi krutosti 4000 N/m i otpornosti 100Ns/m. Neuravnotežena masa turbine od 100 kg, pri broju obrtaja  $96 \text{ min}^{-1}$ , osciluje po zakonu:

$$z(t) = 2 \cdot 10^{-3} \sin \omega t \text{ [m].}$$

Izračunati vrednost amplitude prenete sile.

$$m_1 = 100 \text{ kg}, n = 96 \text{ min}^{-1}, m = 1000 \text{ kg}, c = 4000 \text{ N/m}, b = 100 \text{ Nm/s}; F_p = ?$$


---

$$F_p = F_0 \cdot p$$

$$p = \frac{F_p}{F_0} = \sqrt{\frac{1 + (2\xi\psi)^2}{(1 - \psi^2)^2 + (2\xi\psi)^2}}$$

$$\psi = \frac{\Omega}{\omega}, \quad \Omega = 2\pi f = \frac{2\pi n}{60} = 10 \text{ s}^{-1}, \quad \omega = \sqrt{\frac{c}{m}} = 2 \text{ s}^{-1}; \quad \psi = 5$$

$$\xi = \frac{b}{2\sqrt{cm}} = 0.025$$

$$p = 0.04$$

$$F_0 = m_1 \omega^2 A_e = 20 \text{ N}$$

$$F_p = 0.8 \text{ N}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 17

Kompresor mase 800 kg postavljen je na podlogu krutosti 400 N/m i otpornosti 10 Ns/m. Pokretni (rotirajući) deo kompresora, mase 150 kg, radi sa brojem obrtaja  $384 \text{ min}^{-1}$  i pritom zauzima ekscentričan položaj u odnosu na osu, čija se vrednost menja po zakonu:

$$z(t) = 2 \cdot 10^{-3} \cos \omega t + 2 \cdot 10^{-3} \cos(\omega t + \pi/4) \text{ [m].}$$

Odrediti koeficijent prenošenja i amplitudu elastične i otporne sile.

---


$$m = 800 \text{ kg}, \quad c = 400 \text{ N/m}, \quad b = 10 \text{ Nm/s}, \quad m_1 = 150 \text{ kg}, \quad n = 384 \text{ min}^{-1}; \quad p, F_c, F_b = ?$$


---

$$p = \frac{F_p}{F_0} = \sqrt{\frac{1 + (2\xi\psi)^2}{(1 - \psi^2)^2 + (2\xi\psi)^2}}$$

$$\psi = \frac{\Omega}{\omega}, \quad \Omega = 2\pi f = \frac{2\pi n}{60} = 40 \text{ s}^{-1}, \quad \omega = \sqrt{\frac{c}{m}} = 0.7 \text{ s}^{-1}; \quad \psi = 57$$

$$\xi = \frac{b}{2\sqrt{cm}} = 8.85 \cdot 10^{-3}$$

$$p = 3.45 \cdot 10^{-4}$$

$$F_0 = m_1 A_a = m_1 \omega^2 A_e$$

$$z(t) = 2 \cdot 10^{-3} \cos \omega t + 2 \cdot 10^{-3} \cos\left(\omega t + \frac{\pi}{4}\right) = A_e \cos(\omega t + \theta)$$

$$A_e = \sqrt{A_{z_1}^2 + A_{z_2}^2 + 2A_{z_1}A_{z_2} \cos(\varphi_2 - \varphi_1)}; \quad \varphi_2 = \frac{\pi}{4} \text{ rad}, \quad \varphi_1 = 0 \text{ rad}$$

$$A_e = 3.7 \cdot 10^{-3} \text{ m}$$

$$F_0 = 885.6 \text{ N}$$

$$F_p = F_0 \cdot p = 0.3 \text{ N}$$

$$F_p = \sqrt{F_c^2 + F_b^2} = \sqrt{(cA_z)^2 + (b \cdot \omega A_z)^2}$$

$$A_z = \sqrt{\frac{F_{pr}^2}{c^2 + (b\omega)^2}} = 5.3 \cdot 10^{-4} \text{ m}$$

$$F_c = cA_z = 0.2 \text{ N}, \quad F_b = b \cdot A_v = b \cdot \omega A_z = b \cdot 2\pi f \cdot A_z = 0.2 \text{ N}$$

## KONTROLA BUKE I VIBRACIJA

### ZADATAK 18

Masa rotora turbine od 40 kg napravi 60 ob./min. i pritom osciluje po zakonu:

$$z(t) = 4 \cdot 10^{-4} \sin \omega t + 4 \cdot 10^{-4} \cos \left( \omega t + \frac{3\pi}{2} \right) [\text{m}].$$

Odrediti kolika je sila elastičnosti na podlozi krutosti 5000 N/m, kao i nivo amplitude ubrzanja mase rotora ako težina turbine iznosi 981 N.

---


$$m_1 = 40 \text{ kg}, \quad G = 981 \text{ N}, \quad n = 60 \text{ min}^{-1}, \quad c = 5000 \text{ N/m}; \quad F_c, L_a = ?$$

$$p = \frac{F_p}{F_0} = \frac{1}{1 - \psi^2}$$

$$\psi = \frac{\Omega}{\omega}; \quad \Omega = 2\pi f = \frac{2\pi n}{60} = 2\pi \text{ s}^{-1}, \quad \omega = \sqrt{\frac{c}{m}}, \quad m = \frac{G}{g} = 100 \text{ kg}, \quad \omega = 7.07 \text{ s}^{-1}$$

$$\psi = 0.9$$

$$p = 4.76$$

$$F_{pr} = F_c = c \cdot A_z = p \cdot F_0$$

$$z(t) = e = 4 \cdot 10^{-4} \cos \left( \omega t - \frac{\pi}{2} \right) + 4 \cdot 10^{-4} \cos \left( \omega t + \frac{3\pi}{2} \right) = A_e \cos(\omega t + \varphi)$$

$$A_e = \sqrt{A_{z_1}^2 + A_{z_2}^2 + 2A_{z_1}A_{z_2} \cos(\varphi_2 - \varphi_1)}; \quad \varphi_2 = \frac{3\pi}{2} \text{ rad}, \quad \varphi_1 = -\frac{\pi}{2} \text{ rad}$$

$$A_e = 8 \cdot 10^{-4} \text{ m}$$

$$F_0 = m_1 \cdot A_a = m_1 \cdot \omega^2 A_e = 1.3 \text{ N}$$

$$F_c = 6.188 \text{ N}$$

$$A_z = \frac{F_c}{c} = 1.23 \cdot 10^{-3} \text{ m}$$

$$A_a = \omega^2 A_z = 4.8 \cdot 10^{-2} \text{ m/s}^2$$

$$L_a = 20 \log \frac{A_a}{a_0} = 93.6 \text{ dB}$$